

### 電動リニアアクチュエータ：A-LAR200/300ALC-E シリーズ (リードネジ駆動、エンコーダ内蔵)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最大 40 mm/s  
トルク：200N(540N ピーク)  
初期分解能：0.1984375 μm  
最大消費電流：1200mA  
繰返精度：<15 μm  
バックラッシュ：< 255 μm  
コントローラ・ドライバー内蔵

エンコーダ分解能：  
500PPR(2000cpr)

### 電動リニアアクチュエータ：A-BAR200/300BLC-E シリーズ(ボールねじ駆動、エンコーダ内蔵)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最高 65mm/s  
トルク：540N (540N ピーク)  
初期分解能：0.248046875 μm  
最大消費電流：1,100mA  
繰返精度：< 30 μm  
バックラッシュ：< 120 μm  
コントローラ・ドライバー内蔵

エンコーダ分解能：  
500PPR(2000cpr)

### 電動リニアアクチュエータ：A-LAR200/300ALC シリーズ(リードネジ駆動、エンコーダ無し)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最高 40mm/s  
トルク：200N(540N ピーク)  
最高分解能：0.1984375 μm  
最大消費電流：1,200mA  
繰返精度：<15 μm  
バックラッシュ：<255 μm  
コントローラ・ドライバー内蔵

### 電動リニアアクチュエータ：A-BAR200/300BLC シリーズ(リードネジ駆動、エンコーダ無し)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最大 65mm/s  
トルク：540N (540N ピーク)  
初期分解能：0.248046875μm  
最大消費電流：1,100mA  
繰返精度：< 30μm  
バックラッシュ：< 120μm  
コントローラ・ドライバー内蔵

パラレルライン(2列)  
配列モデル：インライ  
ンも選択可

### 電動アクチュエータ：LAR200/300ALC-E シリーズ (リードねじ駆動、エンコーダ付)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最高 40mm/s  
トルク：200N(540N ピーク)  
最大消費電流：1200mA  
繰返精度：< 15 μm  
バックラッシュ：<255 μm  
コントローラ・ドライバー外部

エンコーダ分解能：  
500PPR(2000cpr)

### 電動リニアアクチュエータ：BAR200/300BLC-E シリーズ (ボールねじ駆動、エンコーダ付)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最大 65mm/s  
トルク：540N (540N ピーク)  
最大消費電流：1,100mA  
繰返精度：< 30 μm  
バックラッシュ：< 120 μm  
コントローラ・ドライバーは外部

エンコーダ分解能：  
500PPR(2000cpr)

### 電動リニアアクチュエータ：LAR200/300ALC-T3/ BAR200/300BLC-T3 シリーズ (エンコーダ無し)



ストローク：200, 300mm  
送り速度：最大 40, 65mm/s  
トルク：200N, 540N  
最大消費電流：1,100, 1200mA  
繰返精度：< 15, 30 μm  
バックラッシュ：< 120, 255 μm  
コントローラ・ドライバーは外部

インライン(一列) 配列  
モデル：パラレルライ  
ンも選択可

### Zaber 社ステッパーモータ駆動電動シリンダー及びロータリアクチュエータの特徴：

1. DCブラシレスモータ、ACサーボモータにない低速高トルク
2. マイクロステップ制御により微小位置決め(精密制御)が可能
3. 停止状態でもステッパーモータに保持力が高いため、外力による影響を受けない。
4. デイジーチェーン接続で、複数のデバイスを1台のPCで制御可
5. PLCでの制御もできます。

### ロータリアクチュエータ：X-RST120AK-DE50

ウォームギア駆動 (180:1) (直読ロータリエンコーダ内蔵)



送り速度：最大 24° /秒  
連続トルク：1000N-cm  
最高分解能：0.00015625nm  
最大消費電流：1100mA  
繰返精度：<0.005°  
バックラッシュ：<0.005°  
フルクローズドループ制御

### ロータリアクチュエータ：X-RST120AK-E シリーズ(ウォームギア 180:1)



送り速度：最大 24° /秒  
連続トルク：1000N-cm  
最高分解能：0.00015625nm  
最大消費電流：1100mA  
繰返精度：<0.005°  
バックラッシュ：<0.05°  
モータエンコーダ分解能200PPR  
(800CPR)

### ロータリアクチュエータ：X-RSB120AD/AU-E シリーズ(ベルト駆動ギア比 5:1) モータ位置上・下向き



送り速度：1800°  
最大連続トルク：120 N-cm  
初期分解能：0.005625°  
最大消費電流：1200mA  
最大中心荷重：196 N  
バックラッシュ：<0.19°  
ステージ直径：120 mm

### ロータリステージ：RSW60A/C-E/ T3



コントローラ：X-MCB1

- NEMA17 コントローラ内蔵
- 分解能：最高 25,600μ ステップ分解能
- 速度：2,800 rpm トルク：30 N-cm
- ホームセンサー、マグネット含む

### ロータリアクチュエータ： RST120X/A-DE50T3 (ギア比 180:1)



最大中心荷重：500N  
最高送り速度：24°  
最大連続トルク：1000 N-cm  
最高分解能：0.00015625°

コントローラ：X-MCB2



通信 I/F：RS-212, USB  
電源電圧：24-48 VDC  
リミットセンサー入力：4 点  
絶縁型 DI：2 点  
絶縁型 DO：2 点  
アナログ出力：2 点  
アナログ入力レンジ：0-10V  
アナログ分解能：0.0125 V

### ロータリアクチュエータ：RSB120AD/AU- E01 (ギア比：5:1, E=エンコーダ付き)



送り速度：1800°  
最大連続トルク：140 N-cm  
初期分解能：0.005625°  
最大中心荷重：196 N  
推奨コントローラ：X-MXB1  
バックラッシュ：<0.19°  
重量：2 Kg